

So überträgst du dein Programm auf den Roboter:

1. Kompilieren



(Macht dein Programm für den Roboter ausführbar)

2. Übertragen



(Überträgt dein Programm per USB auf den Roboter)

3. Programm auf dem NXT suchen, auswählen und starten



*(mit den Tasten auf dem NXT im Menü **My files**, den Ordner **Software Files** auswählen und gewünschtes Programm öffnen und starten)*

Quellenverzeichnis:

Alle Abbildungen - Quelle: InfoSphere (Screenshots aus Bricx Command Center)